

**МЕТОД ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНЫХ ПРИБЛИЖЕНИЙ НЕЯВНОГО ТИПА РЕШЕНИЯ  
ОПЕРАТОРНЫХ УРАВНЕНИЙ**

*Н.И. Луцук, 5 курс*

*Научный руководитель – О.В. Матысик, к.ф.-м.н., доцент  
Брестский государственный университет имени А.С. Пушкина*

**1. Постановка задачи.** В действительном гильбертовом пространстве  $H$  исследуется операторное уравнение I рода

$$Ax = y, \quad (1)$$

где  $A$  – положительный ограниченный и самосопряженный оператор, для которого нуль не является собственным значением, однако принадлежит спектру оператора  $A$ , и, следовательно, задача некорректна. Пусть  $y \in R(A)$ , т.е. при точной правой части  $y$  уравнение (1) имеет единственное решение  $x$ . Для отыскания этого решения применяется неявная итерационная процедура

$$(E + \alpha^2 A^2)x_n = (E - \alpha A)^2 x_{n-1} + 2\alpha y, \quad x_0 = 0. \quad (2)$$

Обычно правая часть уравнения известна с некоторой точностью  $\delta$ , т.е. известен  $y_\delta$ , для которого  $\|y - y_\delta\| \leq \delta$ . Поэтому вместо схемы (2) приходится рассматривать приближения

$$(E + \alpha^2 A^2)x_{n,\delta} = (E - \alpha A)^2 x_{n-1,\delta} + 2\alpha y_\delta, \quad x_{0,\delta} = 0. \quad (3)$$

Ниже, под сходимостью метода (3) понимается утверждение о том, что приближения (3) сколь угодно близко подходят к точному решению уравнения при достаточно малых  $\delta$  и  $n\delta$  и достаточно больших  $n$ .

**2. Сходимость метода в случае априорного выбора числа итераций.**

**2.1. Сходимость при точной правой части уравнения.** Воспользовавшись интегральным представлением самосопряженного оператора  $A$  и формулой (2), по индукции получим

$$x - x_n = \int_0^M \lambda^{-1} \left[ \frac{(1 - \alpha\lambda)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2} \right]^n dE_\lambda y, \quad \text{где } M = \|A\|, \quad E_\lambda - \text{спектральная функция оператора } A. \text{ Разо-}$$

$$\text{бьем полученный интеграл на два: } x - x_n = \int_0^\varepsilon \lambda^{-1} \left[ \frac{(1 - \alpha\lambda)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2} \right]^n dE_\lambda y + \int_\varepsilon^M \lambda^{-1} \left[ \frac{(1 - \alpha\lambda)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2} \right]^n dE_\lambda y.$$

Потребуем, чтобы при  $\lambda \in (0, M]$  величина  $\frac{(1 - \alpha\lambda)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2}$  была меньше 1. Это будет при  $\alpha > 0$ . Рас-

смотрим второй из написанных интегралов по норме: при  $\alpha > 0$  имеем

$$\left\| \int_\varepsilon^M \lambda^{-1} \left[ \frac{(1 - \alpha\lambda)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2} \right]^n dE_\lambda y \right\| \leq q^n(\varepsilon) \left\| \int_\varepsilon^M \lambda^{-1} dE_\lambda y \right\| \leq q^n(\varepsilon) \|x\| \rightarrow 0, \quad n \rightarrow \infty \text{ (здесь}$$

$$\frac{(1 - \alpha\lambda)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2} \leq q(\varepsilon) < 1).$$

Кроме

этого,

$$\left\| \int_0^\varepsilon \lambda^{-1} \left[ \frac{(1 - \alpha\lambda)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2} \right]^n dE_\lambda y \right\| \leq \left\| \int_0^\varepsilon \lambda^{-1} dE_\lambda y \right\| = \left\| \int_0^\varepsilon dE_\lambda x \right\| = \|E_\varepsilon x\| \rightarrow 0, \quad \varepsilon \rightarrow 0, \text{ так как } E_\varepsilon \text{ сильно стре-}$$

мится к нулю при  $\varepsilon \rightarrow 0$  в силу свойств спектральной функции. Следовательно, при  $\alpha > 0$  имеем  $\|x - x_n\| \rightarrow 0, n \rightarrow \infty$ .

Тем самым доказана сходимость метода (2) к точному решению операторного уравнения (1) при точной правой части  $y$ .

**2.2. Сходимость при приближенной правой части уравнения.** Итерационный процесс (3) является сходящимся, если нужным образом выбирать число итераций  $n$  в зависимости от уровня погрешности  $\delta$ . Справедлива

**Теорема.** Итеративный процесс (3) сходится при  $\alpha > 0$ , если выбирать число итераций  $n$  в зависимости от  $\delta$  так, чтобы  $n\delta \rightarrow 0$ ,  $n \rightarrow \infty$ ,  $\delta \rightarrow 0$ .

**Доказательство.** Рассмотрим разность  $x - x_{n,\delta} = (x - x_n) + (x_n - x_{n,\delta})$ . По доказанному в подразделе 2.1  $x - x_n \rightarrow 0$ ,  $n \rightarrow \infty$ . Убедимся, что  $x_n - x_{n,\delta}$  можно сделать сходящимся к нулю. Имеем

$$x_n - x_{n,\delta} = A^{-1} [E - (E - \alpha A)^{2n} (E + \alpha^2 A^2)^{-n}] (y - y_\delta) = \int_0^M \lambda^{-1} \left[ 1 - \frac{(1 - \alpha\lambda)^{2n}}{(1 + \alpha^2 \lambda^2)^n} \right] dE_\lambda (y - y_\delta).$$

По индукции нетрудно показать, что  $g_n(\lambda) = \lambda^{-1} \left[ 1 - \frac{(1 - \alpha\lambda)^{2n}}{(1 + \alpha^2 \lambda^2)^n} \right] \leq 2n\alpha$ . Тогда справедлива

оценка  $\|x_n - x_{n,\delta}\| \leq 2n\alpha\delta$ . Поскольку  $\|x - x_{n,\delta}\| \leq \|x - x_n\| + \|x_n - x_{n,\delta}\| \leq \|x - x_n\| + 2n\alpha\delta$  и, как показано в подразделе 2.1  $\|x - x_n\| \rightarrow 0$ ,  $n \rightarrow \infty$ , то для сходимости метода (3) достаточно, чтобы  $n\delta \rightarrow 0$ ,  $n \rightarrow \infty$ ,  $\delta \rightarrow 0$ . Теорема доказана.

**2.3. Оценка погрешности.** Оценить скорость сходимости приближений (3) без дополнительных предположений невозможно, так как неизвестна и может быть сколь угодно малой скорость убывания к нулю  $\|x - x_n\|$ . Поэтому для оценки скорости сходимости метода будем использовать дополнительную априорную информацию на гладкость точного решения  $x$  уравнения (1) – возможность его истокообразного представления, т.е. что  $x = A^s z$ ,  $s > 0$ . Тогда имеем  $y = A^{s+1} z$  и,

следовательно, получим  $x - x_n = \int_0^M \lambda^s \left[ \frac{(1 - \alpha\lambda)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2} \right]^n dE_\lambda z$ . Для оценки  $\|x - x_n\|$  найдем максимум

модуля подынтегральной функции  $\varphi(\lambda) = \lambda^s \left[ \frac{(1 - \alpha\lambda)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2} \right]^n$ , для которой, в свою очередь, справедливо

$\varphi(\lambda) \leq \lambda^s (1 - \alpha\lambda)^{2n}$ . Нетрудно показать, что при условии  $\alpha > 0$  для достаточно больших  $n$  справедлива оценка  $\max_{[0, M]} \varphi(\lambda) \leq s^s (2n\alpha e)^{-s}$  и, следовательно,  $\|x - x_n\| \leq s^s (2n\alpha e)^{-s} \|z\|$ . Та-

ким образом, общая оценка погрешности итерационной процедуры (3) запишется в виде  $\|x - x_{n,\delta}\| \leq \|x - x_n\| + \|x_n - x_{n,\delta}\| \leq s^s (2n\alpha e)^{-s} \|z\| + 2n\alpha\delta$ . Для минимизации полученной оценки погрешности вычислим правую часть в точке, в которой производная от нее равна нулю; в результате получим оценку  $\|x - x_{n,\delta}\|_{\text{опт}} \leq (1 + s) e^{-s/(s+1)} \delta^{s/(s+1)} \|z\|^{1/(s+1)}$  и  $n_{\text{опт}} = s(2\alpha)^{-1} e^{-s/(s+1)} \delta^{-1/(s+1)} \|z\|^{1/(s+1)}$ .

Очевидно, что оптимальная оценка погрешности не зависит от параметра  $\alpha$ , но от него зависит  $n_{\text{опт}}$ . Поэтому для уменьшения  $n_{\text{опт}}$  и, значит, объема вычислительной работы, следует брать  $\alpha$  по возможности большим, удовлетворяющим условию  $\alpha > 0$  и так, чтобы  $n_{\text{опт}} \in N$ .

Предложенный метод может быть успешно применён для решения некорректных задач, встречающихся в технике, гравиметрии, спектроскопии, математической экономике.